Reference (3)

⑨ 日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭64-64090

@Int_Cl.*

識別記号

庁内整理番号

❷公開 昭和64年(1989)3月9日

G 07 D 7/80 9/84 H-6727-3E A-6929-3E

審査請求 未請求 発明の数 1 (全21頁)

図発明の名称

紙幣計数機における判別装置。

到特 醒 昭62-106974

舜出 顧 昭62(1987)4月30日

砂発明者 翼雀 英幸

東京都北区東田端1丁目12番6号 ローレル精機株式会社

東京研究所内

砂発明者 篠崎

隆 東京都北区東田端1丁目12番6号

ローレル精機株式会社

東京研究所内

⑪出 顋 人 ローレルバンクマシン

東京都港区虎ノ門1丁目1番2号

株式会社

②代理人 弁理士 志賀 正武 外2名

明知。

1. 発明の名称

紙幣計数機における判別装置

2. 特許請求の範囲

ホルグに接填された紙幣を吸引軸に吸着させて 一枚ずつめくり取りながら計数判別する紙幣計数 機における判別体置において、

前記データ選択手段は、金襴の指定が行なわれ

た場合に、指定された金種について正述表裏の4パターンの基準データを選択し、一方、金種の指定が行なわれない場合に、1枚目の紙幣について、1種の金種、表裏正逆4パターンの合計4×心パターンの基準データを選択するとともに、2枚目以降の紙幣について、1枚目の紙幣の金種情報に応じて、放金種の表裏正逆4パターンの基準データを選択することを特徴とする紙幣計数機における類別体層。

3. 発明の詳細な説明

: 産業上の利用分野 j

本免明は抵牾計数機に関わり、特に、抵幣表面の光学パターンを決取って異種券提入の有無、工 重送り等を検出しつつ計数を行なうようにした抵 常計数機に関するものである。

´ 従来の技術

一般に抵牾計数機は、公転しながら自転する吸引 独内の真空圧により、抵牾を一枚ずつ吸着して めくり取りながら計数を行なうとともに、計数中 の紙幣に異なる金種の紙幣が混入しているか否か をきょりてする機能を行している。

従来、このような機能を有する振動計数機として、本出版人は実開紹60~101979号上級 に治す如き、延繁計数機における特別装置。を既 に提供している。

この展帯比数機における制制装置は、吸引値に 吸着される部分の近傍で紙幣表面のパターンをラ イン状に認取るようにしたものであって、読取っ たデータを基準データと比較することにより、全 種および表裏の判別が行なわれるように構成され たものである。

こ 食明が解決しようとする問題点 3

をころで、このような判別装置においては、紙幣を面のパケーンを固定されたしまのラインによって読み取るようにしており、かつ、このラインのは置が、金種及び変異判別を行うべき紙幣ので、例えば、個別すべき紙幣を例えば日本円紙幣から米国のトル紙幣に変更した場合に、ラインを得るための投光器及び受光器の位置変更が必要であり、これに

- 3 -

5 作用 3

この発明によっぱ、専択手段によって、紙幣の 表面パターンを複数のラインデータとして選択的 に取り出すようにしたので、紙幣の整様に応じた 適切なラインデータが選択される。

また、データ選択手段によって、全種の指定が

- よって、佐黒の設計を更が必要となる場合があっ - 4

本意明は主記事情に襲みてなるたれもですとい て、複数エラインデータを選択して取り出すとに もに、特別基準となる基準データを変種指定の存 機に応して選択することによって、例々の整模を 存する破壁(例えば、自国あるいは他国威勢)特別 を効率良く行うことが可能な抵撃計数機における 異種券判別装置を得ることを目的とするものである。

「問題点を解決するための手段」。

このような目的を達成するため、本発明は、土地がに装填された紙幣を吸引軸に級者させて一枚ずつめくり取りなから計数料別する紙幣の提供を設けて、紙幣の提施において、紙幣の提施において、紙幣の表面で反射した。 政を検出して、紙幣の表面にクーンを複数にた 地場を検出して、紙幣の表面にクーンを複数の元 地出来子と、前記紙幣のは取り出す遠伏手段と、 での選択手段によって取り出されたラインデータ

-4-

行なわれた場合に、指定された金種について正逆 表達の4パターンの基準データが選択され、一方、 金剛の指定が行なわれなな場合に、1枚ターンの について、1種の金種、芸養正逆4パターンの 計4x1パターンの基準データが選択されるとと もに、2枚目以降がで、数金種の表更になってが もに、2枚目以降が変を種の表更になっているのの のの基準データが選択されるようになっての で、紙幣の想像に応じた適切な基準データが選択 される。

" 发铯例 .

以下、本発明を第1図~第10図に示す一実態 例に基づいて説明する。

まず、第1図ないし第3図にしたがって紙祭計 数機機構の構成を説明されば、この計数機構は、 紙祭Sをポルブーに載せてこのポルダーを輸2を 中心として水平旋回させることにより、第1図案 様で示す計数位置、あるいは第1図類線で示す待 機位置に移動させ、ポルダーが計数位置にあると きに、回転筒3を輸4を中心として第1図反時計 方向に回転させながら、回転間3上の吸り軸3を軸6を中心として特計方向に回転させ、この吸り軸5円に真を生を作用させてポートにの抵索8を一枚すっか(り取りなから計算をはならこことし、後述する投光器から抵需8の表面に無利した光線の反射光を受光器で洗取って紙幣の判別を行なるようにした基本構成となっている。

耐記ホルグートには、紙幣Sを展例:吸引動うの反対側,から支える台板ト本が設けられ、この台板ト本の表面16は、反射光レベルが低くなるよう場色系で形成されている。

前記回転筒3および吸引軸5の軸4、6は、第 3個に示すように中空状に形成されるとともに、 吸入管路7を介して異空ポンプ8の吸入ポート9 に接続されており、この真空ポンプ8の異空圧が、 前記吸引軸5の外周の一部に設けた関ロ部10を 介して抵幣8に作用することにより、吸引軸5に 低幣8が吸着されるようになっている。また、前 記吸入管路7の途中には圧力センサ11が設けられており、この圧力センサ11によって、吸入管

-1-

によって、吸引値5が吸着分離した紙幣の起立状態を保つことにより、二電送りされているか否かを検知する箇所(第1回において紙幣が吸着分離された位置Sa)に、該紙幣の位置決めが行なわれるようになっている。

また、前記回転間3の外周には、磁性体からなる作動片17が複数貼付されており、これでのの作動片17が複数貼付されており、これでのの作動片17が磁気センサ18を作動させるかでのかにより各吸引輪5内が異空ポンプ8と連通される位置)にあるかが複出されるようになっている。

なお、第3回において、符号 1 9 は回転間 3 をベルト 2 0 を介して駆動する計数モータ、符号 2 1 は真空ポンプ 8 をベルト 2 2 を介して駆動するポンプモータ、符号 2 3 はホルグー 1 を旋回させるホルダーモータ、符号 2 4 A および 2 4 B は、ホルダー 1 が閉位置(吸引輪 5 に接近した位置)

落了内の異な正が無無を吸着し得る程度にを疑し たが否がが検出されるようになっている。

・方、前記良宝ポンプ8の依然サートしまには、 殊気容器13か接続されており、この提供容器! 3の充端には、磁無多の側面に排気を吹付けて低 無 S 相互の分離を容易にするための排気ノズルー 4 が設けられ、一方、排気管路13の途中には、 低無の計数が行なわれていないときに避気を放出 ロ15に切換えて排気ノズルトもからの騒音の発 生を防止するソレノイドバルブ16が設けられている。

また、前記吸引触5のそれぞれには、第1回図に示すように、一対の位置規制性5aが過5でれている。この位置規制片5aは、吸引性 10の位置規制片5aは、吸引性 5に扱いられたものであって、関ロ部10から外気が吸引された吸引絶5に、振常を側方から支持して、、振常を側方からとするように前記位置規制片5a

~ 5 ~

にあるか関位置(吸引輪5から離個した位置)にあるかを検出するホルダー位置検出スイッチである。

更に、回転筒3の丘傍には、セパレータ25が 設けられており、このセパレータ25は、輪26 に水平腹回自在に支持されるとともに、ばね27 によって第1回反時計方向に付勢され、更に、パッチソレノイド28に操作されて第1回時計方向に 複回させられるようになっている。そして、この セパレータ25は、後述するように異金穫紙幣を 検出したときにすでにめくり取られた紙幣とまだ めくり取られていない紙幣との間に挿入されて両 者を分離させる機能を有している。

次に、紙幣を乗ねた幣封に確認用を押す押印機 機について第1図を禁制して説明する。

第1図において符号30で示されるものは、ホルダ1に設けられた印鑑保持部材であって、この印鑑保持部材30によって印鑑31が矢印(イ)ー(ロ)方向に移動自在に支持され、かつ紙票Sに対して近接離間するように移動自在に支持されている。また、前記ホルダ1の基端部には、ダイヤル

3 2 が設けられており、このダイヤル3 2 を回転 させらことによって、前記印度3 L が天印、() (ロ)方向に移動して、印度3 L の捺印部3 L) で 特計Bに位置合わせされるようになっている

また、ホルダーを支持する番台上には、幅33年中心として水平面内で回動する打撃アーム34を回動させるソレノイド35とが設けられており、この打撃アーム34をソレノイド35の動作により回動させることによって、放打撃アーム34の先端部が印鑑の後端部318を後方から押圧して、放印艦31の採印那31aを併封上に近接させ、これによって掛封上に原印が行なわれるようにしている。

次に、前記吸引触5によってめくり取られた紙幣の二菱送り検出機構について第1図を参照して 説明する。

第1図に符号37及び符号38でそれぞれ示す ものは三重送り検出用ランプ及び受光素子(これ う君子によって三重送り検知センサが構成される) であり、符号39で示すものは受光素子に光を

- 11 -

最前面の紙幣 S b に光を照射する投光器、符号4 1 で示すものは、この投光器 4 0 から紙幣 S b に 照射された光の反射光を受光する受光器(検出業 干) であって、投光器 4 0 から発せられた光線は、 紙幣 S b の二点繊維で示すエリアEを含む循環に 照射されるようになっている。

 集光する観光レンズである。

新記二種送り検出用ランプ3で及び受モ無子3 3 は年に回転換3側に向けて設けられたものであっ て、前記二種送り検出用ランプ3でから発光され た毛嚢は、めくり取られた紙幣Saに対して交差 する方向から照射され、かつ裏紙幣Saのめくり 取り部分における略中央位置に摂射されるように なっている。

そして、このように幾の照射が行なわれた紙幣 Saは、この紙幣 Saを通過した光の量つまり通 過光量が受光素子 3 8 により検出され、更に、こ の受光景子 3 8 が検出した過過光優に基づき三金 送りの判断がなされるようになっている。すなわ ち、この透過光量が所定値以上であれば正常なより(一枚送り)と判断され、過過光量が所定値以下 であれば二番送りと判断されるようになっている。

次に、抵常の金種判別および表裏特別を行う判別機構について第1図及び第2図を参照して説明まる。

図において符号40で示すものは、要接された

- ! 2 -

縦方向がエリアEのY座標に対応しており、このようなエリアセンサの縦横座標とエリアEのXY座標との対応によって、エリアEにおける表面パターン(ラインデータ)を例えば、Y=1、Y=3とラインを指定して読み出すことができ、更には、読み出されたエリアデータをROM64(後述する)に記憶されている基準データと比較して、紙幣Sbの金種料別及び表裏料別を行うことができるようになっている(詳細は後述する)。

次いで、第4図により、前記計数機構および判別機構をそれぞれ機作する計数料面回路45(データ選択手段)および判別制御回路46(選択手段・比較手段・データ選択手段)を説明する。

すなわち、計数制御回路 4 5 は、後述する計数制御プログラム(第 5 図及び第 6 図参照)等を記憶しているROM47と、このROM47に記憶されているプログラムに従って各種データの書込みと読出しとを行なうRAM48と、これらを制御するCPU49とから構成されている。更に、CPU49には、入力側1/0ポート50およびレ

フーパラーを介して、計数動作開始を指示するスタートスイッチ 5 2 、 会権及びこ嘱送り 判別を行うための後期を一ドスイッチ 5 3 、 表裏判別を行うための表裏モードスイッチ 5 4 が接続されるとともに、ホルダートが開位置にあるか関位置にあるかを検出するホルダ位置検出センサ 2 4 A b よび 2 4 B 、回転間位置センサ 1 8 、 圧力センサ 1 1 及び 7 リアスイッチ 等の その他の 操作スイッチ (データ連択手段) 5 5 がそれぞれ機能されている。

-15-

込みと認み出しとを行うRAM65と、これらを 割割するCPU66とから構成されている。更に、 前記CPU66には、出力用I/Oポート70及 び駆動回路71を介してエリアセンサ34が接続 され、このエリアセンサ34の出力が増幅器72、 A/Dコンパータ73、人力側1/Oポート74 を介して前記CPU86に入力されるようになっ ている。

きるようになっている。

一方、スタートスイッチ 5 2 は、この一足強利ではエルグートに設けた押ボタン 6 0・ 第 1 必参照」から構成されているが、例えば、ポルグートに低機 5 が装填されたことを検出するセンサ(図示略) をスタートスイッチ 5 2 として使用して 6 よい。

また、前記CPU49には、出力側1/0ポート61およびドライバ62を介して、ソレノイド (採印ソレノイド)35、二重送り検出用ランプ3 7あるいは投光器40とからなるランプ、ホルグーモータ23、計数モータ19、ポンプモータ2 1、ソレノイドバルブ16、パッチソレノイド2 8、および抵索計数機の機作パネル(図示略)などに設けられて抵索の枚数、異常の有報等を表示する表示郎63がそれぞれ接続されている。

一方、前記智別制御回路46は、料別制御プログラム (第7回及び第8回参照)等を記憶しているROM (記憶手段)64と、このROM 64に記憶されているプログラムに従って各種データの書き

- 16 -

1)として挟み出し、更に、Yを3に設定してエリアEにおけるデータをラインデータ(X、3)として決み出し、これら決み出された複数のラインデータ(X、1)、(X、3)等をRAM85に記憶されている基準データと比較するようにすれば良い(なお、駆動用信号のX軸及びY軸は第2図に示すエリアEのX軸及びY軸にそれぞれ対応している)。

一方、前記A/Dコンパータ73には、エリアセンサ34と同様に、増幅器78を介して二重送り換知センサ37・38が接続されている。また、これら増幅器72・78とA/Dコンパータ73との間には、出力側~ノロボート70からの切換信号によって結びこるアナログスイッチ79・80によって、エリアセンサ34のるいは二重送り検知センサ37・38のいずれか一方の出力医号がA/Dコンパータ73に送られるようになっている。

また、前紀計数制毎回路45のCPU49と料

別朝御田路(6.00PU6.6とは、デーク任法国 (どのデート8)、32を介して所互に接続されており、相互にデータを支援して連動動作。例うように構成されている。

以下、第5國及び第9國に従って、前記計数別 御回路 4 5 D R O M 4 7 に記憶されたプログラム の内容を低幣計数機の動作とともに説明する。

なお、事を通におけるSNは以下の説明におけるステップNを示し、事の図おけるTnは以下の説明におけるタイミングTaを示すものとする。

(a) ◇計数制御動作 1 (第5図及び第9図参照) <ステップ 1 >

電源投入

くスチップ2>

ホルグ位置検出センサ24 A、2 4 Bの出力信号により、ホルグトが開位置にあるか否かを判断し、NOの場合にはホルグーモータ 2 3 を駆動してホルグー 1 を構位置に設定し(ステップ 3)、YESの場合には次のステップ 4 へ速む。

- 19-

に進み計数動作を開始し、また、YESの場合には、検出モードのNルーチン(第5図(A)のステップ60)に進む。

この検出モードONルーチン(ステップ62~66)について来 5 図(B)を参照して説明すると、まず、ステップ 6 2 において、会種設定スイッチ (操作スイッチ 5 5)が操作されているか否かを判断し、NOの場合にはステップ 6 3 に進み、自国抵無(日本国抵無)について、会種の設定かないことを示す自国抵無無償定モードをRAM 4 8 に記憶し(ステップ 6 3)、また、YES の場合には欠のステップ 6 4 に進む。

そして、ステップ 6 4 では、簡定国連択スイッチ (操作スイッチ 5 5)が自国に設定されているか否かを判断し、Y E S の場合には、自国抵勢について、金種の設定があることを示す自国抵勢を程形定モードをR A M 4 8 に記憶する(ステップ 6 3)。また、ステップ 6 4 において、指定国連択スイッチが他国(例えば、米国)に設定されている(ステップ 6 4 において N O の)場合には、他国抵勢につ

同転間位置センサ18からの出りの有無により、 吸引軸5が待機位置してなわる。現引軸5が緩解 に見むする位置しにあるか合かを制新し、200 場合には、計数モータ19を低速駆動して現中軸 うを待機位置に改定し(ステップ5)、YESの場合には次のステップ6へ進む。

イスチャブもっ

モードの設定操作がなされているか高かを判断 し、VESの場合には、各種のモード設定動作、 例えば操印モードの操作設定により採印モードを RAM 4 8 に記憶し (ステップ 5 0)、また、NO の場合には次のステップ 7 へ進む。

イステップ1 >

スタートスイッチ 5 2 からスタート信号(S T) が出力されたか否かを判断し、N O の場合には前 記ステップ 6 に戻り、Y E S の場合には、次のス テップ 8 に進む(タイミング T 。)。

イステップ8>

検出モードスイッチ53がのNとなっているか 否かを判断し、NOの場合は、次のステップ10

- 29 -

いて、特定金額の指定があること(例えば、米国の100ドル抵票)を示す他国抵常金種指定モードをRAM48に記憶する(ステップ 66)。

そして、ステップ 6 3 、 6 5 、 5 6 において、 自国紙幣無指定モード、自国紙幣金獲指定モード、 他国紙幣金融指定モードをそれぞれセットしたな うば、第 5 図(A)のステップ 9 に戻る。

くステップ 9 >

二貫送り検出ランプ 3 7 及び投光器 4 0 を点灯して、 異種券あるいは 判別異常紙幣の検出が行えるように準備し、次のステップ 1 0 に雄む。
<ステップ 1 0 >

ホルダー位置センサ24A、24Bの出力により、ホルダー1が閉位置にあるか否かを判断して、このの場合には、ホルグモータ駆動信号(HMD)が出力されて、ホルグーモータ23を駆動してホルグー1を閉位置に設定し(ステップしょ)、YESの場合には次のステップ12へ進む(タイミングエコ)。

くステップ | 2 >

センマ駅動信号(PMP)が出力されて、ポンプ モータ21 を駅動することもに、プレフィとバル マ駅動信号(SV)が出力されて、プレフィとバル プよるを排集にズルト4 側に切換える。 マスティブ13 >

吸引袖 5 が開始位置にあるが否かを判別し、NOの場合には、計数モータ駆動信号(CMD)が出力されて、計数モータ 1 9 を低速で逆方向に駆動して吸引袖 3 を開始位置に設定し(ステップ 1 4)、また、YESの場合には、次のステップへ進む(タイミングエッ)。

<スチップ15>

圧力判定信号(VSW)が出力されたか否かを判別し、すなわら、吸入管路で内の異常圧が所定の簡まで上昇したか否かを判別して、NOの場合には、前記タイミングで、から所定時間(異空圧上昇に必要とされる時間)程過したか否かを判別し(ステップ16)、このステップ16がNOの場合には、ステップ15へ戻り、また、ステップ16がYESの場合には、後述する吸引不良処理ルー

- 23 -

なっているか否かを料別し、OFFとなった(タイミングTe+1)ことを条件として次のステップ 2 0 へ遠む。

くスチップ20>

計数モータ19、ポンプモータ21を停止する。 <ステップ21>

ステップ20によって回転商3の停止動作と並行して、ホルダのオープン信号が出力されたか否かの判別を行い、YESの場合にはステップ2に戻り(タイミングTn)、NOの場合にはこのステップ21で待機する。そして、ステップ2に戻った場合には(タイミングTn)、ホルダー1が開になったか否かの判別が行なわれ、ホルダー1が開となるまでホルーモータ駆動信号(HMD)が出力される。

をして、ホルダーが明(ステップ4:タイミング Tn+1)となると、モータ駆動信号(HMD)がOF Fとなると同時に計数モータ駆動信号(CMD)が 出力されて、計数モータト9を駆動する。そして、 この計数モータト9の駆動によって吸引軸5が待 - n / 東 5 歿 (A)に 戦 展 A で ポナラス進む。

ーキ、このステップ(5 が Y E S の場合には次 こステップ(こへ進む/クイミンです。)。 マステップ(7 >

前記圧力判別信息 (V S W) が出力されたとき (ステップ 1 5)に、計数モータ駆動信号(C M D) が出力されて、回転筒 3 および吸引物 5 の回転を開始する。

ベステップ18>

吸引触らが紙幣を一枚ずつめくり取りなから計数を行ない、回転筒位置センサト8が信号(SNS)を発生するたびに、エリアセンサ42の検出データを取り出すためのトリガー信号(TRG)が出力される。また、このとき計数信号(CNT)が出力されて、紙幣の計数(あるいは料別)を行なう(タイミングで。~Ta)。

くステップ19>

正力判定信号(VSW)が出力されているか否か、 すなわち、めくり取るべき抵勢がなくなって吸入 管路7内の真空圧が上昇できない状態(OFF)と

- 24 --

機位置にまで移動して来ると、回転関位置センサ 18の出力がONとなり、これと同時に計数モー タし9が停止されられる(タイミングT s+s)。

このようにして吸引触るが待機位置に停止させ うれると、次回のスタート信号(ステップ 7)によっ て、返ちに計数を開始し得る状態となって、次の 準備が完了する。

次いで、吸引、不良処理ルートAについて説明 オス

すなわち、針数モータ19のブレーキの動作不 具などの原因によって回転間3が所定位置に停止 することができない場合には、吸入質路7の内部 が外部から密閉されないため、一定時間以上経過 しても異空圧が上昇せず、したがって、圧力料定 信等が0Nとなることができない(ステップ16)。

このような場合には、計数モータ19を定遠で 逆転させて回転筒3の位置を調整し(ステップ3 0)、ステップ13ないし15を繰り返す。そして、 この動作をN回繰り返しても真空圧が上昇しない 場合(ステップ31)には、ポンプモータ21を ゆ止させ(ステップ 3 2)、アラーム信号を出力し (ステップ 3 3)、その後、機械を弾止させる「ス テップ 3 4)。

次に、CPU49における計数処理フローについて第6図を参照して説明し、更に、CPU66における料別処理フローについて裏7図及び第8図を参照して説明する。

○計數制御動作2 (第6図参照)

<スチップ100>

スタート

くステップ 101>

検出モードスイッチ 5 3 が 0 N となっているか 否か、すなわち、紙幣表面のパターンを送取る必要 があるか否かを判断し、 Y E S の場合には、 料別 0 N 信号及び表裏モード信号(但し、 表裏モードスイッチ 5 4 か 0 N のときのみ、 以下同じ) を出力し(ステップ 1 0 2)、 更にこれら紙幣 制別 0 N 信号及び表裏モード信号を第 7 図に示す 割別 ルーチンに供給する(矢印①で示す)。

また、検出モードスイッチ53がOFFとなっ

~ 27 ~

た、前記ステップ106において、圧力判定信号 (V S W)の出力がある(Y E S) の場合には、次のステップ107へ進む。

くステップ 1 0 7 >

検出モードスイッチ 5 3 が 0 N となっているか 否かを判断し、Y E S の場合にはステップ 1 0 8 に進み、N 0 の場合にはステップ 1 0 9 に進む。 <ステップ 1 0 8 >

異を権が検出された場合、表裏特別モードの時に表裏不一致が検出された場合、全ての基準パターンと一致せず特別異常と特新された場合、あるいは二重吸着が検出された場合に、特別処理フローから出力されるエラー信号(矢印⑤で示す)の人力があるか否かを判断し、YESの場合にはバッチンレノイド28を動作させて計数を中断し、また、NOの場合にはステップ109に進む。

くステップ109>

バッチモードが O N となっているか否かを判断 し、N O の場合にはステップ 1 O 5 に戻り、 Y E S に場合にはステップ 1 I O に進む。 ている場合には、計数のみを行うと朝野」で、次のスチップ103に進む。

< 3 + 9 7 1 0 3 >

回転間位置サンサ出力信号(SNS)の立とがで を検出し、VESとなった場合に次のステップ (0.4 へ進む。

くステップ 1 0 4 >

前紀ステップ 1 0 3 と同一のタイミングでトリガーは号(TRG)を正上がらせるとともに、このトリガー信号(TRG)の出力を第7回に示す対射ルーチンに供給する(矢印②で示す)。

<ステップ 1 0 5 >

回転間位置センサ出力信号(SNS)のON-OFF供認を検出し、ON(YES)の場合には、圧力判定信号(VSW)がONとなっているか否かを判別し(ステップ 106)、このステップ 106 がNOの場合に、判別OFF信号を出力し(ステップ 150)、かつ、計数モータ 19、ポンプモータ 21の駆動及び二重送り検出用ランプ 37、 投光器 40の点灯を停止する(ステップ 151)、ま

- 25 -

<ステップ!10>

紙幣の枚数判別を行い、紙幣の計数値が所定枚数に満たないと判断された場合(NO)には、ステップ 1 0 5 に戻り、また、紙幣の計数値が所定枚数に適したと判断された場合(YES)には、バッチッレノイド28をONとして、計数紙幣を未計数紙幣から分離した後(ステップ 1 1 1 1)に、料別 OFF 信号は矢印①に示すように判別処理フローに供給される。)、計数モータ19、ポンプモータ21の駆動及び三重送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止する(ステップ 1 1 3)。そして、次のステップ 1 1 4 に進む。

<ステップ l l 4 >

上記したバッチ処理時、もしくはエラー検出時に動作したセパレータ25の作動を解除するクリア操作が行なわれたか否かを判断し、YESの場合にステップ113に遊む。

<スチップ115>

ホルダートに対しオープン信号(ステップ21

参照にを出りして、このフローが終了する。

一次に、ステップトとリーステップも21について説明する。

くステップ120ン

前記ステップ105において、回転間位置センサ出力信号(SNS)のON-OFF状態を検出し、ONの状態であれば、前記ステップ105~ステップ109(またはステップ119)のルーチンを同り続け、OFF状態となったところで、このステップ120~移行する。そして、前記ステップ106と同様に、圧力判定信号(VSW)がONとなっているかを判別し、この機能に次のステップ106と同様に次のステップ150)とともに、計数モータ19、ポンプ・プ・コ50)とともに、計数モータ19、ポンプ・プ・フ・21の駆動及びこ置途り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止する(ステップ151)。また、前記圧力判定信号(VSW)の出力がYESの場合には、ステップ121に進む。

くステップ121>

- 31 -

否かを判断し、NOの場合にはステップ 1 6 0 に 進み、YESの場合にはステップ 1 5 3 に進む。 <ステップ 1 5 3 >

一定の時間に亙って(ステップし54)、料別ルーチンからエンド信号が出力(矢印④で示す)されなかった場合、例えば、計数すべき紙幣がセットされているにも拘わらず、紙幣の吸着が行なわれなかった場合等には、記憶彫(RAM48めるいはCPU49)の所定のエリアに残留エラーを示すフラグを立てた後(ステップし55)、次のステップし14に進む。

また、第7図の判別処理フローからエンド信号 が出力された場合には次のステップ 1 6 0 に進む。 <ステップ 1 6 0 >

モード設定が枚数チェックモードになっている か否かを判断し、NOの場合にはステップ | 6 4 に進み、YESの場合にはステップ | 6 1 に進む。 <ステップ | 6 1 >

枚数チェックモードにおいて設定された枚数に、 計数された紙幣の計数値が一致しているか否かを 回転簡位置センサ出力信号(SNS)がONとなっているか否がを再度制制し、NOに場合にはステップ 1 2 0 に戻り、YESの場合には、トッサー信号(TRG)を出力して(ステップ 1 2 2 % このTRG は矢田等に示すように判別処理フローに供給される)、カウンタを1 計数した後(ステップ 1 2 3)ステップ 1 0 5 に戻る。

次に、ステップ l 5 0 ~ステップ l 6 5 について説明する。

くスチップ150>

くステップ 1 5 2 >

前述したようにステップ106、120において、圧力判定信号(VSW)の出力が検出されない場合、例えば待機位置にある紙幣が吸着されない、あるいは計数されるべき紙幣がない場合等には、判別OFF信号が出力され、かつ、計数モータ19、ポンプモータ21の駆動及び二番送り検出用ランプ37、投光器40の点灯を停止させた後(ステップ151)、ステップ152に進む。

検出モードスイッチ53かONとなっているか

-- 32 -

判断し、NOの場合には記憶部の所定のエリアに不一致エラーを示すフラグを立て(ステップ 166)、ステップ 114に進む。また、設定された 枚数と計数値とが一致した場合(YES)には、次のステップ 162に進む。

くステップ162>

モード設定が扱印モードにセットされているか否かを判断し、YESの場合には扱印フレノイド35を動作させて、帯封に捺印し(ステップ 164)、また、NOの場合には次のステップ 164 に進む。

くステップ 1 6 4 >

加算モードにセットされているか否かを判断し、 YESの場合には、先に計数された紙幣の計数結 果を加算し、その加算結果を記憶耶に記憶させ、 また、NOの場合には、ステップ(15に進み、 計数処理が終了する。

次に、CPU66における判別処理フローについて第7図、 8図及び第10図のタイムチャートを参照して説明する。

こスチップこ00 >

スクート

イスチャブ20~~

計数ルーチンからトリガー信号(TRG) 矢部 ②で示す:が出力されたか否かを判断し、YES の場合に次のステップ202に進む。

/ 2 = , ~ 2 0 2 >

計数ルーチンから判別のN信息(矢印①で示す)が出力されたか否かを判断し、Nのの場合にはステップ201に戻り、YESの場合には、第4図に示すアナログスイッチ80を選択して、二重送り検知センサ37、38の出力を増幅器78、A/Dコンパータで3を介して取り込み、RAM65に記憶した後(ステップ203)、ステップ204に進む。

くステップ204>

ステップ215、ステップ223、ステップ238においてセットされたエラーコードに基づき、異金種の進入育り、養養不一致育り、判別異常有り(異常紙幣の進入)が否かを判断しにこれる異金

- 35 --

エラーコードを出力して、そのエラー内容を表示 第 6 3 に表示した後(ステップ 2 0 7)、ステップ 2 0 1 に戻る。

なお、前記ステップ207で出力されたエラー 信号は矢印電で示すように第6図の計数ルーチン のステップ108に供給される。

また、NOの場合つまり二重吸着が無と判断された場合には次のステップ208に進む。

なお、ステップ204と同様に最初のトリガー 信号(TRG)出力時には、二重吸着を判別すべき 紙幣Saは第1箇の位置に存在せず、また、著準 となる二量比較レベルはセットされていないので、 このステップ206は名にNOでステップ208 に進む。

<ステップ298>

男 4 図に示すてナログスイッチ 7 9 を選択し、 エリアセンサ 3 4 の出力を増幅器 7 2 、 A / D コ ンパータ 7 3 を介して R A M 6 5 に記憶すること により、エリアEにおけるエリアデータ (Nライ ンにおけるデータ) の取り込みが行なわれる。な 種の投入、皮養不一致、特別復常の検出についてはステップを1.1、2.2.2、2.3.2 で述べらい、 でおりてもら時台にはエラーは号及びエテーコートを出りして、そのエラー内容を表示部6.3に表示した後(ステープ2.0.5)、ステップ2.0.1 に戻る。なお、前記ステップ2.0.5 で出力されたエラーは登は矢印象で示すように集6.図の計数ルーチンのステップ1.0.8 に供給される。

また、幾金限の危人、甚麼不一致、判別異常が無い場合(NO)には次のステップ206に進む。

なお、最初のトリガー信号(TRG)出力時には、ステップ215、223、238を通っておらず、料別もなされていないから、最初のステップ204は常にNOでステップ206に進む。

くステップ206>

ステップ203で二重送り検知センサ37.3 8から取り込んだ検出データとステップ218(後述する)でセットされた対別基準となる二重比較レベルとに基づいて、抵牾が二重収着がされたか否かを判断し、YESの場合にはエラー信号及び

- 36 -

お、このエリアデータの取り込みは、乗8図に示 すようなフローに基づいて行なわれる。

つまり、取り込み信号が出力された場合(ステップ300)に、Yを0、Xを0に設定した後(ステップ300)に、Yを0、Xを0に設定した後(ステップ300)、次のステップ302に進む。そして、このステップ302では、必要とするNラインのデータ(ラインデータ)の出力が終了したか否かを判断し、YESの場合には判別開始信号が出力されて(ステップ303)、第7図のメインルーチンに戻る。また、ステップ302において、NOの場合には指定されたNラインのデータがステップ312に出力されるまで、ステップ304~311をループし、底データの出力が行なわれた時点で前述したようにステップ303に進む。

そして、このようにエリアデータのライン毎の 取り込みが終了すると、第7回に示す次のステッ プ209に進む。

くスチップ209>

ステップ 2 O 8 において取り込んだデータがパ ターンを有さない レベルのものか否か(すなわち、 前記中ルダーの表面16の黒色パターンが高かり を判断し、YES(データ無)である場合には、エンド信号を出力した後(ステップ210)、ステップ201に現る。なお、前記ステップ210でおりまれたエンド信号は矢印第で示すように乗り辺の計数ルーチンのステップ153に供給される。

また、取り込んだエリアデータがパターンを有 するレベルにものである場合(NO)には、次ラス テップ211に進む。

くステップ211>

自国政策無指定モード(第5 図(B)に示すステップ 6 3 で設定される) がセットされているか否かを判断し、金種の指定がなされている(NO)の場合にはステップ 2 3 4 に進み、また、金種の指定がなされていない(Y & S)の場合には、ステップ 2 1 2 に進む。

< スチップ212 > 。

吸引触らによって吸着された紙幣か!枚目であるか否かを判断し、NOである場合にはステップ 235に進み(後述する)、YESである場合には

- 39 -

の表異を示すフラグを立てた後(ステップ 2 1 7)、 料別した金種と表裏情報とに基づいてROM 6 4 に記憶させてある二重吸着の料別基準である二重 比較レベルを記憶部(RAM 6 5)にセットした後 (ステップ 2 1 8)、ステップ 2 1 9 に進む。

< ステップ234 >

一方、前記ステップ211において、金種の指定がなされていると判断された場合には、更によこのステップ234において、この金種指定が自動紙幣についてなされたものか。他国紙幣に回紙幣全種指定モード(第3回(B)のステップ65で設定される)がセットされているか否かを判断し、YESの場合には、ステップ236に進む。

くスチップ235>

(i) ステップ212からフローが進んだ場合。 ステップ208で取り込まれた抵牾のエリアデータと、ステップ216においてセットされた全種に基づく、自国抵無、委員正进4パターンの基 ステップとしろに感じ、

くステップ213>

ステップ 2 0 8 で取り込まれた)収付ご転幣に おけるエリアデータに対して、R 0 M 6 4 に記憶 されている現行 3 金種 (1. 種の金種)合計 1 2 パタ ーン(4 メレバターン)の基準データ(1 金種につ いて、表真正連 4 パターンある) とを比較して、 次のステップ 2 1 4 に進む。

くステップ211>

前記1枚目の厳禁のエリアデータと、12パターンの基準データとを比較した結果、一致したパターンがあるか否かを判断し、NOの場合には、判別が不能な異常疲弊であるとして記憶部(RAM65)の所定のエリアに判別異常を示すフラブを立てて(ステップ215)、前記ステップ201に戻る。

また、一致パターンがある(YES)の場合には、記憶部(RAM65)の所定のエリアに判別された 紙幣が3金種の内のいずれかしつであることを示すフラグを立て(ステップ216)、更に、該紙幣

- 40 -

準データ(ROM 6 4 に記憶されている)とを比較 して、次のステップ 2 3 7 に速む。

(ii) ステップ234からフローが進んだ場合。

ステップ208で取り込まれた紙幣のエリアデータと、操作スイッチ 5 5 によって設定された金種に基づく、自国紙幣、表裏正逆 4 パターンの 基準データ(ROM 6 4 に記憶されている)とを比較して、次のステップ227に進む。

< ステップ236 >

ステップ208で取り込まれた紙幣のエリアデータと、操作スイッチ55によって設定された食糧に基づく、他国紙幣、表裏正逆4パターンの募集データ(ROM64に記憶されている)とを比較して、次のステップ237に進む。

<ステップ237>

新記ステップ 2 3 5 あるいはステップ 2 3 6 において、紙幣のエリアデータと、特定食糧の自国 /他国の漫真正逆 4 パターンの基準データとを比較した結果、一致したパターンがあるか否かを判 断し、NOの場合にはこの紙幣が異食糧紙幣(数 形に含うと特別異常無無もあり得るとであるとして、記憶器(RAM65)の所定のエリアに貫金種を示すフラグを立て(ステップ238)。前記ステップ201に戻る。

また、一致したパターンがある場合:YES-に は、前述したように、記憶部の所定のエリアに低 無の表展を示すフラグを立て(ステップ2 1 7)、 更に、ステップ2 1 8 において、記憶部の所定の エリアに判別基準である二番比較レベルをセット して、次のステップ2 1 9 に速む。

くステップ219>

表質モードスイッチ54がONになっているか否かを判断し、NOの場合にはステップ201に進み、YESの場合には次のステップ220に進む。

くスチップ220>

この概像が1枚目であるか否かを判断し、NOの場合にはステップ222に進み、YESの場合には次のステップ221に進む。

くステップ221>

- 43 -

トリガー信号(TRG)、二重データを取り込むさせせると、対別トリガー信号はステップ201に対応させでし、二重データ取り込みタイミングはステップ201に対応し、以下、エラーチェックタイミングはステップ206に、エリアデータ取り込みタイミングはステップ206に、エリアデータ取り込みタイミングはステップ208に、エザボンドチでし、また、判別処理タイミングはステップ216~218、ステップ216~218、ステップ216~218、ステップ215、23、238にそれぞれ対応している。

上記のように構成された抵索計数機の判別復置では、金種の指定があるか否かを判断し(第 7 図のステップ 2 1 1 、 第 5 図(日)のステップ 6 3)、その料断結果がNOの場合には、1 枚目の紙幣の表面パターンを3 金種×表裏正逆=12 の基準デークと比較するとともに、2 枚目以降の紙幣の表

前記ステップ2(ではおいてセット、た)枚目の低物の皮質コードを表異素単データミンで記憶部RAM 6 5 にセットし、この皮質等単データに基づいて以後低物表質特定を行なら(ステップと2 2 2)。

くスチャブミミミン

スチップ221でセットされる表展コードとステップ221でセットされた表展基準データとを比較して、2枚目以降の紙幣が1枚目の紙幣の表展と一致しているか否かを判断し、一致しているのとが2201に戻り、不一致である(No)場合に次のステップ223に進み、このステップ223にはかいて、記憶部の所定のエッアに表展不一致であることを示すフラケを立て1ステップ223)、ステップ201に戻り、ふたたび上述したステップ201~ステップ233を繰り返す。

なお、上述したトリガー信号(TRG)、二乗データを取り込む等のタイミングは第10図のタイミングチャートにおいて記載されている。これら

- 44 -

面パターンを、3 枚目の紙幣の比較結果に基づき、特定金種(1 枚目の紙幣の金種)、表裏正逆4 パターンの基準データと比較するようにしている(ステップ 2 1 3、ステップ 2 3 5)(ただし自国紙幣に限定される)。

このように、金銭設定スイッチ(操作スイッチ

5 うによって、複数金種の内、いずれかもつの全種を指定するかあか、実施例の場合には、この全種は自個磁幣の3金種と、また、指定深速研えイッチ () を、 () は本を選択するか否かによって、少なくとも3つのモートを設定することが可能である。

つまり、(1)1枚目の紙幣を12パターンの易 億ポータと比較し、2枚目以降の紙幣を4パター ンの基準データと比較するモード(ただし、目園 紙幣)。(2)金紙幣を設定金種4パターンの募集 データと比較するモード(ただし、自園紙幣)。(3) 全紙幣を設定金種4パターンの基準データと比較 するモード(ただし、他園紙幣)といった3つのモートが設定され、この装置1台で種々の紙幣(自 図グ地園の紙幣)を抑引することができる。

また、前記モード(1)~(3)の内、例えばモード(2)を選択した場合には、「枚目の紙幣から4パターンの基準データと顧に組合することによって、モート(1)を選択した場合と比較して、効率良く資金種あるいは判別賃常紙幣の検出を行うこ

- 47 -

れ、処理モードに応じて自動的に切替られて判別 動作を実行するものである。

また、上記の料別制盤回路 4 6 では、ラインデータを X 軸に沿うように取り出したが、これに限定されず、 Y 軸に沿って取り出すようにしても良い。

更に、前記エリア日における表面パターンを洗み取るセンサとして、前記エリアセンサ3 4 に替えて、「次元イメージセンサを第 2 図に示す Y 軸あるいは X 軸に対し間隔を以て複数列配置し、更に、これらセンサの独出データを列を指定して読み出すようにしても良い。

また更に、この抵制計数機においては、帯封に 押印する押印機構と二重送りを検出する三重送り 検出機構との配置は任意である。

「発明の効果」

以上詳細に説明したように、この発明によれば、紙幣の表面パターンを複数のラインデータとして 選択的に取り出す選択手段を設けたので、紙幣の 態 に応じた通切なラインデークが選択される。 とができるとともに、複数の比較パターン1 著巻 データの12 パターン/ 1パターン比較) を振動 処理機能に応して適度することができて、振動計 数機の高機能化を図ることが可能となる。

なお、上記の特別変量においては、前定国選択スイッチ(操作スイッチ 5 5)を改けて、自国/他国の指定を行ったが、このスイッチの配設は任意であって、金種選択スイッチのみを設けて、基準データか全ての抵常について4パターンか、1枚目のみを12パターンにするかだけを選択するようにしても良い。

また、上記の判別姿置においては、「枚目の紙幣の金種及び菱裏情報に基づき、2枚目の紙幣の判別基準となる基準データの選択を行うようにしたが、更に、紙幣の金種及び菱裏情報とともに、紙幣の正逆情報に基づき、基準データを選択するようにしても良い。

また、米ドル磁素を判別するプログラムは、日本国紙幣を制別するプログラムを記憶しているR OM64に、あるいは増設されたROMに記憶さ

- 48 -

また、金種指定が行なのもパターンの基準です。 を確認について正逆衰異者定が行なるを選択した。 を選択した。一方、全種指定が行なるを確認について、して、 を選択した。として、とないで、 を選択して、とないで、 はは、ののので、 はないで、とないで、 はないで、 はな

4. 図面の簡単な説明

第1図~第10図は本発明の一実施例を示すもので、第1図は平面図、第2図は第1図の日~日報に沿う矢視図、第3図は吸引権および吸引管系の断面図、第4図は計数制御回路および判別制御

回路のアロックス、東方及(A)は此数制限動作の成也図、第5次(B)は第5別(A)の検出モートルスルーチンを含ま成れ図、第6級は計数制備回路のC P U動作を示す図、第7級及び第8級は特別制御回路のC P U動作を示す図、第7級及び第10級は計数制備動作および判別額御動作の流れ辺である。

5 … … 吸引轴

4 1 … … 受光器(検出桌子)

4 5 … …計數制節回路(データ選択手段)

4 6 … … 料别斟塑手段

(選択手段,比較判別手段

・データ選択手段)

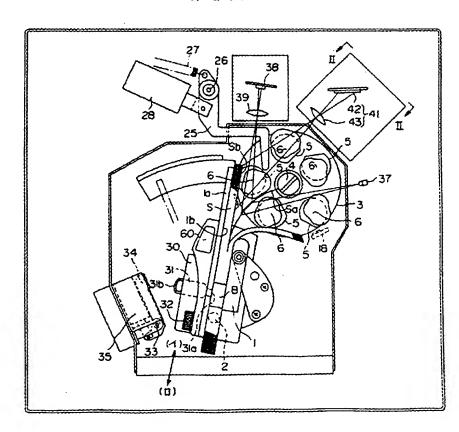
5 5 … …操作スイッチ(データ選択手段)

6 4 …… R O M (記憶手段)

出願人 ローレルパンクマシン株式会社

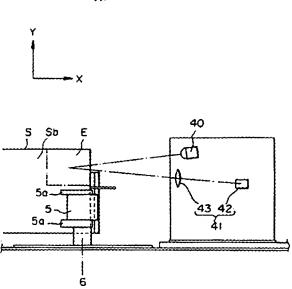
- Si -

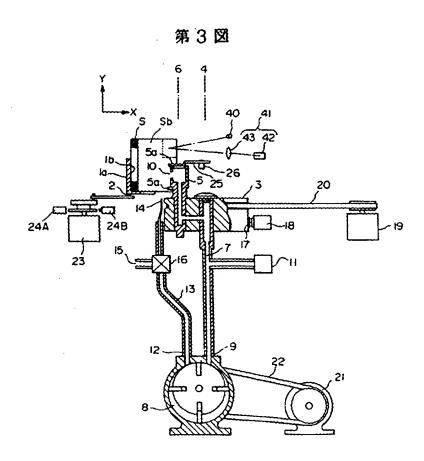
第1図

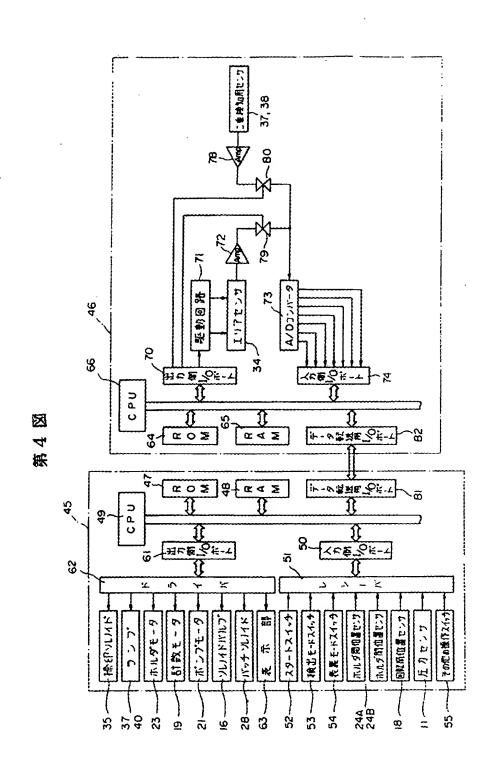




WWW.WWW.W. And the control of the co

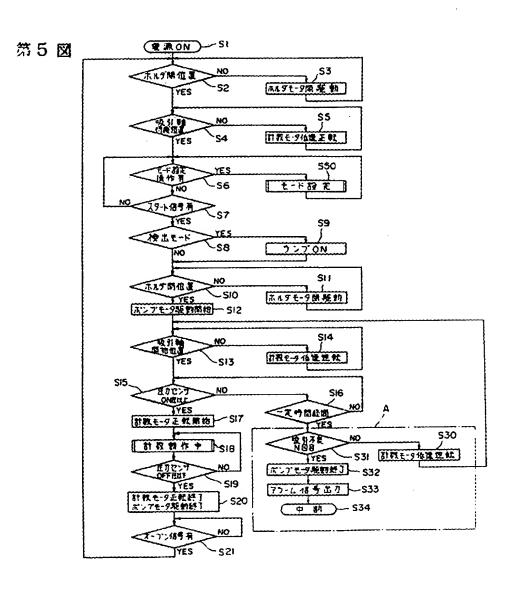


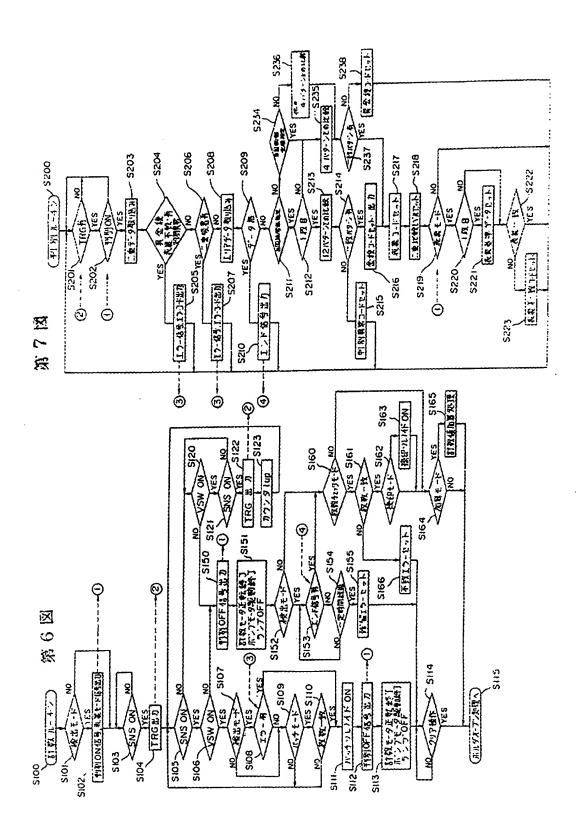




The continuous of the continuo

a 'e e e mayby de tet partitat philaghammanihan gang tamakhan ti mamma



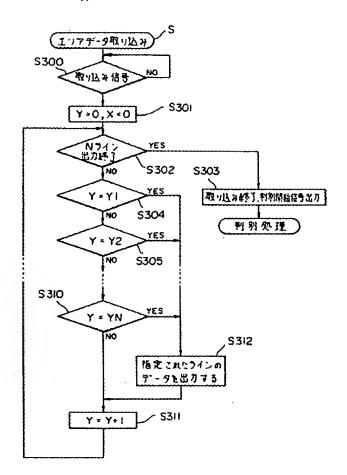


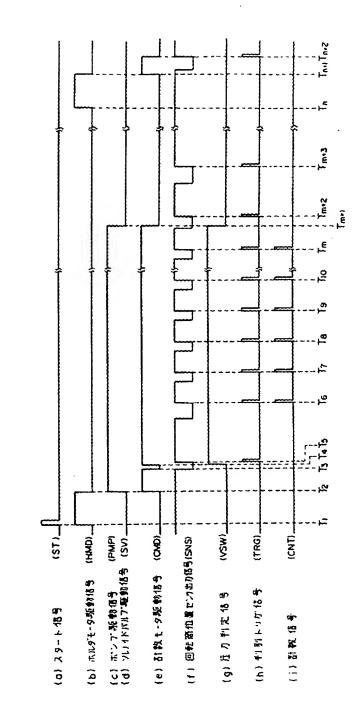
e en en en en en en els al metrou des débit de la laboration de la company partie

ajihar hangaran masa salah salah salah salah salah Sabahan salah s

a do capitamentalina como







級 0 図